(19)日本国特許庁(JP)

(12) 実用新案公報(Y2)

(11) 実用新案出願公告番号

実公平6-9622

(24) (44)公告日 平成6年(1994)3月16日

(51)Int.Cl.5

識別配号

庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

A 6 1 B 17/28

3 1 0

8718-4C

請求項の数1(全 5 頁)

(21)出願番号

実願平2-22301

(22)出願日

平成2年(1990)3月6日

(65)公開番号

実開平3-75707

(43)公開日

平成3年(1991)7月30日

(31) 優先権主張番号 実願平1 -94776 平1(1989)8月11日

(32) 優先日 (33)優先権主張国

日本(JP)

(71)出願人 999999999

オリンパス光学工業株式会社

東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号

(72)考案者 真木 思一郎

東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号 オリ

ンパス光学工業株式会社内

審査官 川端 修

(54) 【考案の名称 】 鉗子装置の操作部

【実用新案登録請求の範囲】

【請求項1】可撓性シースと、この可撓性シース内を挿 通し、可撓性シースの先端に設けた処置部を作動させる 操作ワイヤーと、上記可撓性シースの基端に設けた操作 部本体と、上記操作ワイヤーの基端に設けられ、操作部 本体の外周を摺動するスライダーよりなる鉗子装置の操 作部において、

スライダーの内径孔内に軸方向にほぼ二分割された押え 部材を設け、との押え部材が操作部本体とスライダーと ると共に操作部本体には摺動自在であり、前記ワイヤー 基端の止め部材を抜けないように挟持することを特徴と する鉗子装置の操作部。

【考案の詳細な説明】

[産業上の利用分野]

本考案は、鉗子装置の操作部に関し、特に破損しにくい よう改善した鉗子装置の操作部に関する。

〔従来の技術〕

従来の鉗子装置の操作部は、第14図および第15図に図示 するように可撓性シース1と、との可撓性シース1内を 挿通し、可撓性シース1の先端に設けた処置部2を作動 させる操作ワイヤー22と、上記可撓性シース1の基端に 設けた操作部本体10と、上記操作ワイヤー22の基端に設 けられ、上記操作部本体10の外周を摺動するスライダー の間に嵌合され、前記押え部材はスライダーに固定され 10 12とから成り、操作ワイヤー手元端の止め部材24を収納 した押え板14を上記操作部本体10のスライダー摺動部の すり割り部30亿挾持し、押え板14を第16図に示す状態か **らスライダー12に嵌入していた。**

〔考案が解決しようとする課題〕

しかしながら、かかる構造の操作部では、止め部材24が

押え板14より抜けないようにするために端部の開口部は 圧縮力を受けスライダー12内で閉じられている。このた め操作部3の組立後は、押え板14は常に内径方向に圧縮 力を受けており、スライダー12に力を加えて摺動させた 際には押え板14には、スライダー12を摺動させる力が更 に加えられるので、押え板14が破損しやすい。また押え 板14は、すり割り部30に挿入できるよう、すり割り部30 より薄くなっているので、スライダー12からの力が分散 せず、一部に集中することも破損しやすい一つの要因と なっている。

(課題を解決するための手段)

よって、本考案の目的は、スライダーに強い力が加えら れても破損することのない鉗子装置の操作部を提供する ととにある。

本考案に係る鉗子装置の操作部は、可撓性シースと、と の可撓性シース内を挿通し、可撓性シースの先端に設け た処置部を作動させる操作ワイヤーと、上記可撓性シー スの基端に設けた操作部本体と、上記操作ワイヤーの基 端に設けられ、操作部本体の外周を摺動するスライダー よりなる鉗子装置の操作部において、スライダーの内径 20 孔内に軸方向にほぼ二分割された押え部材を設け、との 押え部材が操作部本体とスライダーとの間に嵌合され、 前記押え部材はスライダーに固定されると共に操作部本 体には摺動自在であり、前記ワイヤー基端の止め部材を 抜けないように挾持することを特徴とする。

〔実施例〕

以下、添付図面を参照して本考案に係る鉗子装置の操作 部の一実施例について説明する。

まず第1図を参照すると、この図には鉗子装置の全体が 示されている。との鉗子装置は、可撓性のステンレスコ イルまたはテフロンチューブ製のシース1と、このシー ス1の先端に設けられた処置部2と、シース手元端に設 けられた操作部3と、操作部3から処置部2までをシー ス1内に延びる操作ワイヤー(図示せず)とから主に成 り、操作部3の運動が操作ワイヤーを介して処置部2へ 伝えられ、処置部2に設けられた生検鉗子等の処置具を 操作できるようになっている。

次に第2~5図を参照する。これら図には、第1図に示 した鉗子装置のうち操作部3の細部が示されている。と の操作部3は、可撓性シース1の手元端に設けられた操 作部本体10と、操作部本体10の外周を摺動するスライダ ー12とから主に成り、操作部本体10と、スライダー12の 間には、軸方向にほぼ二分割された押え部材14a, 14b が嵌合されている。との押え部材14a、14bは、外周に 雄ねじ16が切られた半リング部18a、18b と、この半リ ング部18a, 18bの内周部に一体的に形成されたすり割 り部嵌合部20a, 20b とから成る。上下の半リング部18 a. 18b は同一の形状であるが上下方すり割り部嵌合部 20a, 20b は半リング部18a, 18b と反対側の端部が多 少異なっている。すなわち、第2図に最良に示すように 50 な操作部3に組立てられる。

上方嵌合部20aは、半リング部18aと反対側の端部が、 下方に延びた略し字状になっているのに対し、下方嵌合 部20bは、単に細長い板状部となっている。これら上下 方嵌合部20a、20bは、後述するように押え部材14a, 14bを一体に当接したとき、略中央部に操作ワイヤー22 手元端に設けられたワイヤーよりも大径の止め部材24を 挾持し、抜けを防止するための切欠き26が設けられてお り、との切欠き26から半リング部側の端部には、操作り イヤー22を挟持するための断面半円形の溝28が設けられ 10 ている。上下方向嵌合部20a, 20bの厚みは、操作部本 体10亿形成されたすり割り部30の間隔よりも薄くなって いる。また第3図に示すように、押え部材14a. 14bが 操作ワイヤー22および止め部材24とを挟持した状態に組 立てられたとき、操作部本体10は、押え部材14a, 14b の間に形成された半円形の間隙を自由に通過できるよ う、これら間隙よりも小さい半円形の断面を有する。 本考案に係る操作部3は、次のようにして組立てる。ま ず、第5図に示すような位置から上下方の押え部材14 a、14bを矢印A方向に移動し、上記溝28に操作ワイヤ ー22を挟持し、かつ切欠き26に止め部材24を挟持し、か つ上下方の嵌合部20a, 20bを操作部本体10のすり割り 部30に嵌合させる。との状態において、スライダー12を 矢印B方向に移動し、押え部材14a, 14bの半リング部 18a、18bの外周に設けられた雄ねじ16と、スライダー 12の先端部の内周面に設けられた雌ねじ32とを螺合させ る。このようにすることにより、第2~4図に示すよう な組立ての完了した鉗子装置の操作部3が形成される。 上記実施例では、上下方押え部材14a.14bは、半リン グ部18a、18bと反対の端部を除き、中心軸に対してほ ぼ対称な形状になっているが、これらの形状および押え 部材14a, 14b とスライダー12との固定は、次のように 種々変形が可能である。

第6~9図を参照すると、これら図には、本考案に係る 鉗子装置の操作部10の別の実施例が示されている。この 実施例では、第7図に示すように操作ワイヤー22を挟持 する上下方嵌合部20a, 20bのうち下方嵌合部20bは凹 状に形成され、上方嵌合部20a は凸部が下方に向くよう 形成されている。止め部材24用切欠き26から後方にて下 方嵌合部20bの上面は、第6図および第9図に示すよう に断面が半円形をなす突起状に形成され、他方上方嵌合 部20aの下面は、半径断面の溝状に形成されている。 次に、第10図を参照すると、ここには第1実施例および 第2実施例と異なる第3実施例が示されている。この実 施例では、押え部材は、2つの上下方に分割される2つ の部材14a、14bから構成され、上述のように操作ワイ ヤー22および止め部材24を挟持したとき中央部に円形の フランジ部34が形成されるが、前後に設けられた雄ねじ に、スライダーの雌ねじをねじ込んだとき、スライダー 12外周とこのフランジ部34の外周は面一になり、一体的 次に、第11図を参照する。この図には、押え部材14a. 14bとスライダー12との固定法を変えた更に別の第4 実施例を示す。この実施例では、押え部材14a. 14bの手元端部には、フランジ部36a. 36bが設けられており、環状カラー38の外周の雄ねじをスライダー12の内周の雌ねじ12に螺合することにより、このフランジ部36a. 36bをスライダー12と、環状カラー38で挟持し、押え部材14a. 14bとスライダー12とを固定している。

次に第12図及び第13図を参照する。ことには第1実施例における押え部材を変えた第5実施例が示されている。押え部材14は、第12図に示されるように、ポリサルホンの一体の一部品で形成されている。すなわち、上下方押え部材14a、14bが連結部40で一体に連結されている。この押え部材14によれば、第13図に示されるように、連結部40を折り曲げることにより、止め部材24を上下方押え部材14a、14bで挟持することができる。

(考案の効果)

本考案によれば、二分割された押え部材で操作ワイヤー および操作部本体を挟持したうえにスライダーをカバー しているので、押え部材とスライダーの嵌合面積が大きく、スライダーに強い力が加わっても押え部材が破壊することがない。また押え部材は、操作部本体のすり割り部に摺動自在に挿入されるので、組立て時に全く余分な力が加わっていないので、スライダーを強い力で動かしても押え板は破損しない。更に押え部材は二分割されるので、本操作部の組立ておよび分解が容易となっている。

【図面の簡単な説明】

第1図は、本考案に係る操作部を有する鉗子装置の全体*

*を示す斜視図、

第2図は、処置部と共化本考案に係る鉗子装置の操作部 を示す横断面図、

6

第3図は、第2図中の矢視III-III図、

第4図は、第2図中の矢視IV-IV図、

第5図は、本考案に係る鉗子装置の操作部を示す一部切 欠き分解斜視図、

第6図は、本考案の操作部の第2実施例を示す断面図、

第7図は、第6図の矢視VII-VII図、

10 第8図は、第6図の矢視VIII-VIII図、

第9図は、第6図の矢視IX-IX図、

第10図は、本考案に係る鉗子装置の操作部の第3の実施 例を示す断面図、

第11図は、本考案の第4の実施例を示す断面図、

第12図は、本考案の第5の実施例に係る押え部材を示す 断面図、

第13図は、同実施例の操作部を示す断面図、

第14図は、従来の鉗子装置の操作部を示す部分断面図、

第15図は、第14図中の矢視XIII-XIII線に沿う断面

20 図.

第16図は、組立直前の状態を示す従来の鉗子装置の部分 断面図である。

3 ……操作部

10……操作部本体

12……スライダー

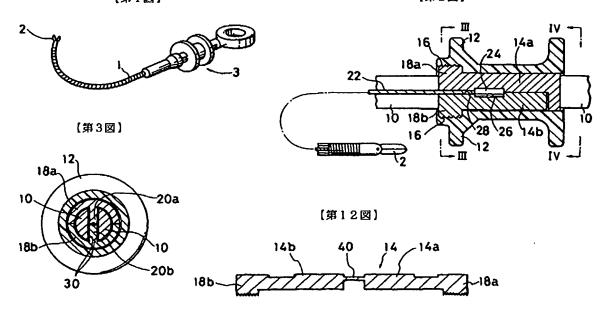
14a, 14b ……押え部材

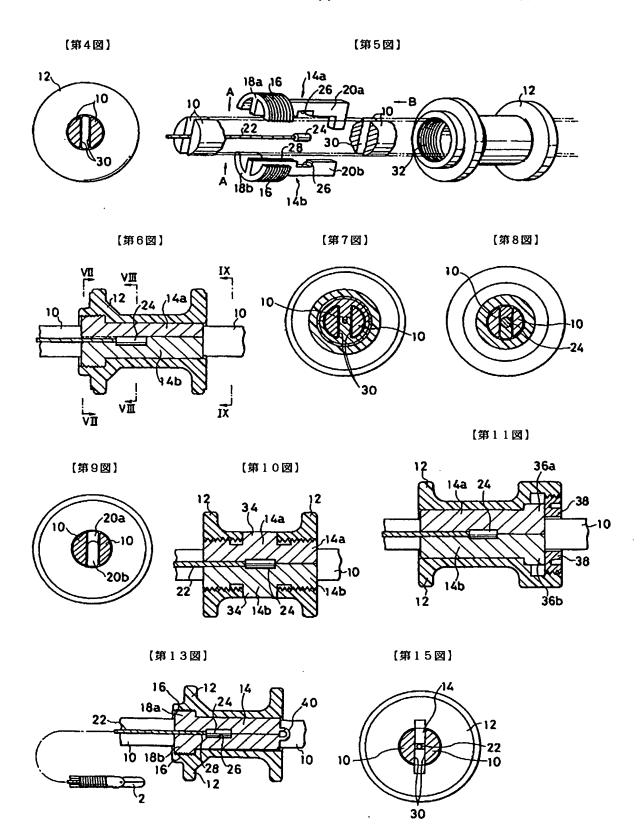
22……操作ワイヤー

24……止め部材

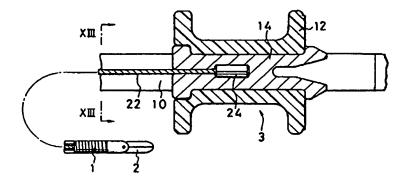
30……すり割り部

【第1図】 【第2図】





【第14図】



【第16図】

